

Übung 09: Netzplantechnik

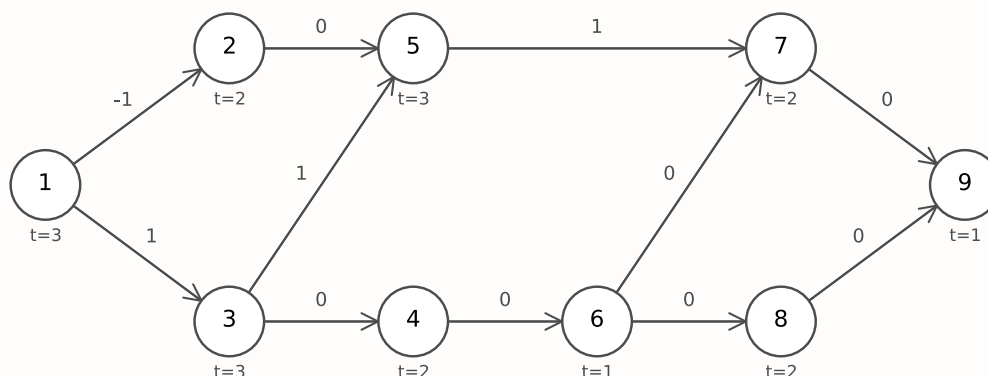
Grundlagen Operations Research

Video zur Übung

Aufgabe 1

Wir betrachten wieder das Beispiel „**Bau einer Lagerhalle**“ aus Vorlesung 9. Der Baubeginn ist zum Zeitpunkt $FAZ_1 = 5$ angesetzt worden. Mit dem Management ist eine Projektdauer von 18 ZE vereinbart worden (d. h. $SEZ_9 = FAZ_1 + 18 = 23$). Ferner gilt nun, dass vom Ende der Errichtung des Mauerwerks (Vorgang 3) bis zur Fertigstellung des äußeren Verputzes (Vorgang 8) höchstens 7 ZE vergehen dürfen (d. h. $\bar{d}_{3,8}^E = 7$).

Zur Erinnerung der Netzplan des Projekts (Dauern t_i an den Knoten, Mindestabstände d_{hi} an den Pfeilen):



Dieselben Daten als Tabellen: Dauern t_i und Mindestabstände d_{hi} (Normalfolge):

i	1	2	3	4	5	6	7	8	9
t_i	3	2	3	2	3	1	2	2	1

Pfeil	1→2	1→3	2→5	3→4	3→5	4→6	5→7	6→7	6→8	7→9	8→9
$h \rightarrow$											
i											
d_{hi}	-1	1	0	0	1	0	1	0	0	0	0

- Bestimmen Sie die frühesten und spätesten Anfangs- und Endzeitpunkte der Vorgänge.

- Bestimmen Sie die Pufferzeiten.
- Überprüfen Sie Ihre Ergebnisse mit Julia.

Maximalabstand

Den Maximalabstand $\bar{d}_{3,8}^E = 7$ bilden Sie wie in Vorlesung 9 als **Rückwärtspfeil** von Vorgang 8 zu Vorgang 3 ab. Sein Mindestabstand ist $d_{8,3} = -(\bar{d}_{3,8}^E + t_3)$. Der Netzplan enthält damit einen Zyklus; rechnen Sie mit dem FIFO-Verfahren.

Ihre Lösung in Julia

Formulieren Sie die Vorwärts- und die Rückwärtsrechnung als **lineares Programm** (vgl. Vorlesung 9): zuerst $\min \sum_i \text{FEZ}_i$ mit $\text{FAZ}_1 = 5$, danach $\max \sum_i \text{SAZ}_i$ mit $\text{SEZ}_9 = 23$. Nennen Sie beide Modelle **modell**:

```
using JuMP, HiGHS

t = [3, 2, 3, 2, 3, 1, 2, 2, 1]
pfeile = [(1,2,-1), (1,3,1), (2,5,0), (3,4,0), (3,5,1), (4,6,0),
          (5,7,1), (6,7,0), (6,8,0), (7,9,0), (8,9,0)]
# Ergänzen Sie den Rückwärtspfeil für den Maximalabstand!

modell = Model(HiGHS.Optimizer)
set_silent(modell)

# IHR CODE HIER

optimize!(modell)
```

Selbstkontrolle: Vorwärtsrechnung

```
# Nach min sum(FEZ) mit FAZ[1] = 5:
@assert isapprox(objective_value(modell), 130.0; atol = 1e-4) "Noch nicht
korrekt, fehlt der Rückwärtspfeil 8→3 mit d = -10?"
println("Vorwärtsrechnung      korrekt,      FEZ-Summe      =      ",
        objective_value(modell))
println("Vorwärtsrechnung korrekt.")
```

💡 Selbstkontrolle: Rückwärtsrechnung

```
# Nach max sum(SAZ) mit SEZ[9] = 23:  
@assert isapprox(objective_value(modell), 148.0; atol = 1e-4) "Noch nicht  
korrekt, ist SEZ9 auf 23 fixiert?"  
println("Rückwärtsrechnung      korrekt,      SAZ-Summe      =      ",  
objective_value(modell))
```

Bibliografie